**ABSTRAK**

Proses pemindahan barang terjadi setiap harinya. Dan setiap tempat seperti supermarket yang memiliki fasilitas untuk belanja yaitu troli, Alat bantu yang biasanya digunakan untuk memindahkan barang adalah troli. Untuk Troli dapat memindai keberadaan suatu objek. Sensor ultrasonic merupakan perangkat yang berfungsi menangkap keberadaan suatu objek dan mengubahnya ke dalam bentuk signal yang dapat dibaca dan diproses oleh computer. ini merupakan sinyal masukan yang akan diproses pada komputer dapat menghasilkan informasi yang berguna untuk keperluan tertentu pada system arduino yang kemudian digunakan sebagai program penggerak motor shied. Kemudian dengan ini kita akan merangkai alat dan bahan yang telah peneliti siapkan sehingga menjadi satu perangkat berupa robot pembawa barang dimana kita akan memulai dari mikrokontroler arduino sebagai pengolah program atau otak daripada alat tersebut, kemudian kita hubungkan motor shield pada mikrokontroler arduino sebagai penggerak atau *output* tegangan kepada gear motor arduino, kemudian kita hubungkan sensor ultrasonic dan sensor infrared ke *input* pin yang telah tersedia pada motor shield, dengan begini sensor ultrasonic akan digunakan sebagai penggerak antara maju dan mundur robot pembawa barang, dan sensor infrared sebagai sensor belok, kemudian sebagai penggerak robot merupakan gear motor arduino dengan torsi sebesar 0, 8 kg, di sini peneliti hanya menggunakan 4 gear motor sehingga berat beban terbatas, dengan berat maksimal hanya mencapai 3 kg.

**Kata Kunci : Perancangan, Arduino Uno Dip, Motor Shied, Sensor Ultrasonic**